



UNIVERSITÀ DI PISA

Dipartimento di Ingegneria dell'Informazione

Corso di laurea Magistrale in Ingegneria Robotica e dell'Automazione

Anno Accademico 2016-2017

Manifesto 2017-2018

**ANNO 1 I
periodo**

Denominazione	SSD	CFU	TIPO	OFFERTA	LINGUA
Meccanica dei robot	IND13	6	OB	Gabicchini TIT	IT
Probabilità e Processi Stocastici	MAT06	6	Affine OB	Pratelli TIT	IT
Sistemi elettronici per l'automazione	INF01	6	Gruppo A	Saponara TIT	IT
Teoria dei sistemi e del controllo (Teoria dei Sistemi)	INF04	6 (6+6)	OB	Pallottino TIT	IT
Controllo digitale	INF04	6	Gruppo B	Pollini MUT	EN
Informatica e Sistemi in tempo reale	INF05	6	Gruppo A	Buttazzo SSSUP	EN

**ANNO 1 II
periodo**

Denominazione	SSD	CFU	TIPO	OFFERTA	LINGUA
Controllo processi (Cibernetica Fisiologica)	INF04	6 (6+6)	OB	Landi TIT	IT
Controllo processi (Controllo Processi Tecnologici)	INF04	6 (6+6)	OB	Landi (3 CFU) TIT	IT
				Grammatico (3 CFU) co-docenza	
Laboratorio di Meccanica e Meccatronica	IND13	6	Gruppo B	Avizzano (3 CFU) SSSUP	EN
				Filippeschi (3 CFU) SSSUP co- docenza	
Teoria dei sistemi e del controllo (Teoria del Controllo)	INF04	6 (6+6)	OB	Pollini TIT	IT
Termofluidodinamica e macchine	IND08	6	Gruppo A	Psaroudakis TIT	IT
Attività a scelta studente	--	6	OB	--	--

**ANNO 2 I
periodo**

Denominazione	SSD	CFU	TIPO	OFFERTA	LINGUA
Robotica Aerospaziale	INF04	6	Gruppo B	Innocenti ADA	EN
CISI (Identificaz. dei Sistemi Incerti)	INF04	6 (6+6)	OB	Caiti TIT	IT
CISI (Controllo dei Sistemi Incerti)	INF04	6 (6+6)	OB	Grammatico TIT	IT
Robotica (Controllo del robot)	INF04	6 (6+6)	OB	Bicchi TIT	IT
Dinamica dei veicoli	IND13	6	Gruppo B	Guiggiani TIT	IT
Attività a scelta dello studente	--	6	Ulteriori	--	--

**ANNO 2 II
periodo**

Denominazione	SSD	CFU	TIPO	OFFERTA	LINGUA
Sistemi subacquei	INF04	6	Gruppo B	Caiti ADA	IT
Robotica (Sistemi robotici distribuiti)	INF 04	6 (6+6)	OB	Pallottino TIT	IT
Sistemi di guida e navigazione	INF04	6	OB	Pollini TIT	IT
Prova finale	--	18	OB	--	--



UNIVERSITÀ DI PISA

DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA DELL'INFORMAZIONE

Corso di laurea Magistrale in Ingegneria Robotica e dell'Automazione

Anno Accademico 2016-2017

NOTE:

Rispetto all'AA precedente i cambiamenti consistono in:

inversione primo periodo – secondo periodo degli insegnamenti di meccanica dei robot e laboratorio di meccanica e macchine (primo anno);

inversione primo periodo – secondo periodo dei moduli di controllo dei robot e sistemi robotici distribuiti (secondo anno);

spostamento della attività a scelta dello studente dal primo al secondo periodo (primo anno);

offerta in lingua inglese dell'insegnamento di laboratorio di macchine e macchine;

offerta in lingua italiana dell'insegnamento di sistemi subacquei.

In verde: percorso obbligatorio per 66 CFU

- In azzurro: Obbligatori 12 CFU del Gruppo A (da 18 CFU)
- In grigio: Obbligatori 12 CFU del Gruppo B (da 30 CFU)
- In giallo: crediti a scelta per 12 CFU Scelta suggerita è l'inserimento dei corsi del Gruppo A e/o del Gruppo B.
- Il numero massimo degli esami da sostenere per conseguire il titolo è pari a 12 (le 2 attività a scelta valgono 1)